



УКРАЇНА

(19) UA (11) 143723 (13) U

(51) МПК (2020.01)

A62C 37/00

A61B 5/16 (2006.01)

МІНІСТЕРСТВО РОЗВИТКУ  
ЕКОНОМІКИ, ТОРГІВЛІ ТА  
СІЛЬСЬКОГО ГОСПОДАРСТВА  
УКРАЇНИ

## (12) ОПИС ДО ПАТЕНТУ НА КОРИСНУ МОДЕЛЬ

(21) Номер заявки: u 2020 01028

(22) Дата подання заявки: 17.02.2020

(24) Дата, з якої є чинними 10.08.2020  
права на корисну  
модель:

(46) Публікація відомостей 10.08.2020, Бюл.№ 15  
про видачу патенту:

(72) Винахідник(и):

Абрамов Юрій Олексійович (UA),  
Собіна Віталій Олександрович (UA),  
Хижняк Андрій Анатолійович (UA),  
Закора Олександр Вікторович (UA),  
Безугла Юлія Сергіївна (UA)

(73) Власник(и):

НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ  
ЦІВІЛЬНОГО ЗАХИСТУ УКРАЇНИ,  
вул. Чернишевська, 94, м. Харків, 61023  
(UA)

## (54) СПОСІБ ВИЗНАЧЕННЯ ДИНАМІЧНИХ ХАРАКТЕРИСТИК ОПЕРАТОРА МОБІЛЬНОЇ ПОЖЕЖНОЇ УСТАНОВКИ

(57) Реферат:

Спосіб визначення динамічних характеристик оператора мобільної пожежної установки полягає в тому, що формують на оператора тест-вплив та реєструють його реакцію на цей тест-вплив. Тест-вплив змінюють у часі стрибкоподібно, в кожний із моментів часу, які відстоять один від одного на постійну величину і яку визначають за теоремою Котельнікова. Вимірюють величину зміни сигналу, що відображає реакцію оператора на тест-вплив, відносно попереднього моменту часу. Визначають динамічні характеристики оператора мобільної пожежної установки.

UA 143723 U

UA 143723 U

Корисна модель належить до області медичної техніки і може бути використана для контролю операторської діяльності людини, яка виконує функції управління мобільною пожежною установкою.

Відомий спосіб оцінки функційного стану людини-оператора в системі "людина-машина", який полягає в тому, що визначають об'єм короткочасової пам'яті, часу простої сенсомоторної реакції, точності реакції на рухомий об'єкт, надійність обробки сигналу при розрахунку в заданому темпі, час обробки сигналу, складають опис діяльності людини протягом технологічного циклу, визначають параметри тестового впливу та встановлюють операційно-часову модель діяльності оператора, одержану модель використовують як тестовий вплив, при цьому тестовий вплив та оцінку параметрів функційного стану здійснюють для даного виду діяльності [1].

Недоліком такого способу є необхідність в великій кількості початкових даних для формування тестового впливу.

Найбільш близьким аналогом до запропонованого способу є спосіб визначення динамічних характеристик оператора, який полягає в тому, що формують на оператора тест-вплив, який змінюють у часі за синусоїдальним законом, амплітуду якого вибирають такою, що вона є постійною в робочому діапазоні частот і на кожній априорі заданій частоті в режимі, що встановився, вимірюють сигнал, який відображає реакцію оператора на такий тест-вплив [2].

Недоліком такого способу є те, що його реалізація потребує багато часу, який обумовлений необхідністю проводити вимірювання на априорі заданих частотах в режимі, що встановився, число яких може досягти декілька десятків.

В основу корисної моделі поставлена задача стосовно скорочення часу для визначення динамічних характеристик оператора мобільної пожежної установки.

Поставлена задача вирішується тим, що в способі визначення динамічних характеристик оператора мобільної пожежної установки, який полягає в тому, що формують на оператора тест-вплив та реєструють його реакцію на цей тест-вплив, згідно з корисною моделлю, тест-вплив змінюють у часі стрибкоподібно, в кожний із моментів часу, які відстоять один від одного на постійну величину і яку визначають за теоремою Котельнікова, вимірюють величину зміни сигналу, що відображає реакцію оператора на тест-вплив, відносно попереднього моменту часу, а динамічні характеристики оператора мобільної пожежної установки визначають за виразами:

$$A(\omega) = B^{-1} \left[ \left( \sum_{k=0}^n \Delta U_k \cos[\omega(k+0,5)\Delta t] \right)^2 + \left( \sum_{k=0}^n \Delta U_k \sin[\omega(k+0,5)\Delta t] \right)^2 \right]^{0,5}; \quad (1)$$

$$\varphi(\omega) = -\arctg \left[ \frac{\sum_{k=0}^n \Delta U_k \sin[\omega(k+0,5)\Delta t]}{\sum_{k=0}^n \Delta U_k \cos[\omega(k+0,5)\Delta t]} \right]^{-1}, \quad (2)$$

де  $B$  - величина тест-впливу;  $\Delta U_k$  - величина зміни сигналу, що відображає реакцію оператора на тест-вплив на інтервалі часу між  $k+1$ -м та  $k$ -м вимірами;  $\Delta t$  - інтервал часу між  $k+1$ -м та  $k$ -м моментами, в які здійснюються вимірювання;  $\omega$  - кругова частота.

Спосіб визначення динамічних характеристик оператора мобільної пожежної установки здійснюють наступним чином.

На оператора мобільної пожежної установки здійснюють тест-вплив, який змінюють у часі стрибкоподібно на величину  $B$ . В кожний із моментів часу, які відстоять один від одного на постійну величину  $\Delta t$  і яку визначають за теоремою Котельнікова, вимірюють величину зміни сигналу  $U(t)$ , що відображає реакцію оператора на тест-вплив, відносно попереднього моменту часу. Тобто, в момент часу  $t_1 = \Delta t$  вимірюють величину  $\Delta U_0 = U_1$ , в момент часу  $t_2 = 2\Delta t$  вимірюють величину  $\Delta U_1 = U_2 - U_1$ , і так далі. Величину  $\Delta t$  визначають за виразом (відповідно до теореми Котельнікова)

$$45 \quad \Delta t = 0,5f_m^{-1}, \quad (3)$$

де  $f_m$  - максимальна частота спектральної характеристики сигналу  $U(t)$ .

За результатами вимірювань величин  $\Delta U_k$ ,  $k = 0, n$ , сигнал  $U(t)$  можна представити наступним чином:

$$50 \quad U(t) = \sum_{k=0}^n \Delta U_k 1(t - (k+0,5)\Delta t), \quad (4)$$

де  $1(t - (k+0,5)\Delta t)$  - функція Хевісайда.

Якщо до (4) застосувати інтегральне перетворення Лапласа, то буде мати місце:

$$U(p) = p^{-1} \sum_{k=0}^n \Delta U_k \exp[-p(k+0,5)\Delta t], \quad (5)$$

де  $p$  - комплексне число.

Інтегральне перетворення Лапласа від тест-впливу має вигляд:

$$Z(p) = p^{-1}B, \quad (6)$$

- 5 внаслідок чого передаточна функція  $W(p)$  оператора мобільної пожежної установки може бути представлена виразом:

$$W(p) = U(p)[Z(p)]^{-1} = B^{-1} \sum_{k=0}^n \Delta U_k \exp[-p(k+0,5)\Delta t]. \quad (7)$$

Передаточній функції (7) буде відповідати амплітудно-фазова частотна характеристика  $W(j\omega)$  оператора мобільної пожежної установки:

$$\begin{aligned} W(j\omega) &= B^{-1} \sum_{k=0}^n \Delta U_k \exp[-j\omega(k+0,5)\Delta t] = \\ 10 &= B^{-1} \sum_{k=0}^n \Delta U_k [\cos[\omega(k+0,5)\Delta t] - j\sin[\omega(k+0,5)\Delta t]], \end{aligned} \quad (8)$$

де  $j$  - уявна одиниця.

Амплітудно-частотна характеристика  $A(\omega)$  та фазово-частотна характеристика  $\varphi(\omega)$  оператора мобільної пожежної установки пов'язані із характеристикою (8) наступним чином:

$$A(\omega) = \text{mod } W(j\omega); \varphi(\omega) = \arg W(j\omega), \quad (9)$$

- 15 тобто можна записати:

$$A(\omega) = B^{-1} \left[ \left( \sum_{k=0}^n \Delta U_k \cos[\omega(k+0,5)\Delta t] \right)^2 + \left( \sum_{k=0}^n \Delta U_k \sin[\omega(k+0,5)\Delta t] \right)^2 \right]^{0,5}; \quad (10)$$

$$\varphi(\omega) = -\arctg \left[ \left( \sum_{k=0}^n \Delta U_k \sin[\omega(k+0,5)\Delta t] \right) \left[ \left( \sum_{k=0}^n \Delta U_k \cos[\omega(k+0,5)\Delta t] \right)^{-1} \right] \right]. \quad (11)$$

Час визначення динамічних характеристик (10) та (11) складається із часу, який потрібен для вимірювання величин  $\Delta U_k$ , число яких дорівнює  $n+1$ . Цей час дорівнює часу переходного процесу, тобто  $t_n=(n+1)\Delta t$ . У способі найближчого аналога час визначення динамічних характеристик складається із  $(n+1)t_n=(n+1)^2\Delta t$ , що обумовлено тим, що кожне вимірювання проводиться після закінчення переходного процесу. Таким чином, при реалізації запропонованого способу має місце виграш у часі визначення динамічних характеристик в  $n+1$  разів.

- 25 Таким чином, формування тест-впливу на оператора мобільної пожежної установки, який змінюється у часі стрибкоподібно, вимірювання в кожний із моментів часу, які відстоять один від одного на постійну величину і яку визначають за теоремою Котельнікова, величин зміни сигналу, що відображає реакцію оператора на тест-вплив, відносно попереднього моменту часу, а також використання виразів (10) та (11), дозволяє скоротити час визначення динамічних 30 характеристик оператора мобільної пожежної установки.

Джерела інформації:

1. Патент Російської Федерації № 2240728, МПК A61B 5/16, 2004.
2. Цибульский И.Е. Человек как звено следящей системы/ И.Е. Цибульский. - М.: Наука, 1981. - 288 с.

## ФОРМУЛА КОРИСНОЇ МОДЕЛІ

Спосіб визначення динамічних характеристик оператора мобільної пожежної установки, який полягає в тому, що формують на оператора тест-вплив та реєструють його реакцію на цей тест-вплив, який **відрізняється** тим, що тест-вплив змінюють у часі стрибкоподібно, в кожний із моментів часу, які відстоять один від одного на постійну величину і яку визначають за теоремою Котельнікова, вимірюють величину зміни сигналу, що відображає реакцію оператора на тест-вплив, відносно попереднього моменту часу, а динамічні характеристики оператора мобільної пожежної установки визначають за виразами:

$$10 \quad A(\omega) = B^{-1} \left[ \left( \sum_{k=0}^n \Delta U_k \cos[\omega(k+0,5)\Delta t] \right)^2 + \left( \sum_{k=0}^n \Delta U_k \sin[\omega(k+0,5)\Delta t] \right)^2 \right]^{0.5};$$

$$\varphi(\omega) = -\arctg \left[ \sum_{k=0}^n \Delta U_k \sin[\omega(k+0,5)\Delta t] \left[ \sum_{k=0}^n \Delta U_k \cos[\omega(k+0,5)\Delta t] \right]^{-1} \right],$$

де  $B$  - величина тест-впливу;  $\Delta U_k$  - величина зміни сигналу, що відображає реакцію оператора на тест-вплив на інтервалі часу між  $k+1$ -м та  $k$ -м вимірами;  $\Delta t$  - інтервал часу між  $k+1$ -м та  $k$ -м моментами, в які здійснюються вимірювання;  $\omega$  - кругова частота.

15

Комп'ютерна верстка А. Крулевський

---

Міністерство розвитку економіки, торгівлі та сільського господарства України,  
бул. М. Грушевського, 12/2, м. Київ, 01008, Україна

---

ДП "Український інститут інтелектуальної власності", вул. Глазунова, 1, м. Київ – 42, 01601